

量子力学3 第15回講義まとめ

201310851 金杉 翔太

2つの独立な角運動量 J_1, J_2 を合成する。

$$J = J_1 + J_2 = J_1 \otimes 1 + 1 \otimes J_2$$

と表現できる。ここで、以下の性質が成り立つ。

$$[J_i^\alpha, J_j^\beta] = \delta_{ij} i\hbar \varepsilon^{\alpha\beta\gamma} J_i^\gamma \quad (i, j = 1, 2; \alpha, \beta, \gamma = x, y, z)$$

$$J_i^2 |j_i, m_i\rangle = \hbar^2 j_i(j_i + 1) |j_i, m_i\rangle$$

$$J_i^z |j_i, m_i\rangle = \hbar m_i |j_i, m_i\rangle$$

また、 $|j, m\rangle = |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle = |j_1, m_1\rangle \otimes |j_2, m_2\rangle$ とすれば以下のようになる。

$$[J^\alpha, J^\beta] = i\hbar \varepsilon^{\alpha\beta\gamma} J^\gamma$$

$$J^2 |j, m\rangle = \hbar^2 j(j+1) |j, m\rangle$$

$$J^z |j, m\rangle = \hbar m |j, m\rangle$$

ここで、

$$|j, m\rangle = \sum_{m_1, m_2} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \langle j_1, m_1, j_2, m_2 | j, m \rangle$$

$$|j_1, m_1, j_2, m_2\rangle = \sum_{j, m} |j, m\rangle \langle j, m | j_1, m_1, j_2, m_2 \rangle$$

と書けるので、

$$\sum_{m_1, m_2} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \langle j_1, m_1, j_2, m_2 | = 1$$

$$\sum_{j, m} |j, m\rangle \langle j, m | = 1$$

という完全性の条件が成り立っていることが分かる。また、

$$\langle j_1, m_1, j_2, m_2 | j_1, m_1', j_2, m_2' \rangle = \delta_{m_1, m_1'} \delta_{m_2, m_2'}$$

$$\langle j, m | j', m' \rangle = \delta_{j, j'} \delta_{m, m'}$$

という正規直交性も成り立っている。ここで、

$$j = j_1 + j_2, j_1 + j_2 - 1, \dots, |j_1 - j_2|$$

$$m = -j, -j+1, \dots, j-1, j$$

である。

★ Irreducible tensor operator (既約テンソル演算子)

$$[J^\alpha, J^\beta] = i\hbar \varepsilon^{\alpha\beta\gamma} J^\gamma \quad (d, \beta, \gamma = x, y, z)$$

が成り立つ角運動量 $J = (J_x, J_y, J_z)$ に対して、 $J_\pm = J_x \pm iJ_y$ とすると

$$[J_+, J_+] = 0$$

$$[J_+, J_z] = -\hbar J_+$$

$$[J_+, J_-] = 2\hbar J_z$$

$$[J_-, J_+] = -2\hbar J_z$$

$$[J_-, J_z] = \hbar J_-$$

$$[J_-, J_-] = 0$$

(1)

という関係が成り立つ。

$Y_{l,m}$ を球面調和関数とすると、

$$L_z Y_{l,m} = \hbar m Y_{l,m}$$

$$L_{\pm} Y_{l,m} = \hbar \sqrt{(l \mp m)(l \pm m + 1)} Y_{l, m \pm 1}$$

となるので、 f を任意の関数とすると、

$$\begin{aligned} L_z (Y_{l,m} f) &= (L_z Y_{l,m}) f + Y_{l,m} (L_z f) \\ &= \hbar m f + Y_{l,m} (L_z f) \end{aligned}$$

$$\therefore L_z Y_{l,m} f - Y_{l,m} L_z f = \hbar m f$$

$$\therefore [L_z, Y_{l,m}] f = \hbar m f$$

$$\therefore [L_z, Y_{l,m}] = \hbar m \quad (2)$$

同様にして、

$$L_{\pm} (Y_{l,m} f) = (L_{\pm} Y_{l,m}) f + Y_{l,m} (L_{\pm} f)$$

$$= \hbar \sqrt{(l \mp m)(l \pm m + 1)} Y_{l, m \pm 1} f + Y_{l,m} L_{\pm} f$$

$$\therefore [L_{\pm}, Y_{l,m}] = \hbar \sqrt{(l \mp m)(l \pm m + 1)} \quad (3)$$

(3)式より、 $l=1$ とすれば、

$$[L_+, Y_{1,1}] = 0$$

$$[L_+, Y_{1,0}] = \hbar \sqrt{2} Y_{1,1}$$

$$[L_+, Y_{1,-1}] = \hbar \sqrt{2} Y_{1,0}$$

$$[L_-, Y_{1,1}] = \hbar \sqrt{2} Y_{1,0}$$

$$[L_-, Y_{1,0}] = \hbar \sqrt{2} Y_{1,-1}$$

$$[L_-, Y_{1,-1}] = 0$$

(4)

とよび、(1)と(4)を比較すれば、

$$Y_{1,1} \leftrightarrow -\frac{1}{\sqrt{2}} L_+, \quad Y_{1,0} \leftrightarrow L_z, \quad Y_{1,-1} \leftrightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} L_- \quad (5)$$

と対応させれば、 $Y_{l,m}$ が L と類似の交換子を持つことが分かる。

上の例をより一般化して、

$$[J_z, T_{\epsilon}^{(k)}] = \hbar \epsilon T_{\epsilon}^{(k)}$$

$$[J_{\pm}, T_{\epsilon}^{(k)}] = \hbar \sqrt{(k \mp \epsilon)(k \pm \epsilon + 1)} T_{\epsilon \pm 1}^{(k)} \quad (6)$$

$$k = -\epsilon, -\epsilon+1, \dots, \epsilon-1, \epsilon$$

この関係が成り立つ時、 $T_{\epsilon}^{(k)}$ を k 階既約テンソル演算子と呼ぶ。

$Y_{l,m}$ においては、 $l \leftrightarrow k$, $m \leftrightarrow \epsilon$ という対応がある。

$$[L_i, V_j] = i \hbar \epsilon_{ijk} V_k \quad (7)$$

(7)式が成り立つようなベクトル演算子 $V = (V_x, V_y, V_z)$ を考えると、(5)と(6)の関係から、 $Y_{l,m}$ を 1 階既約テンソル演算子として用いて、

$$T_{\pm 1}^{(1)} = -\frac{1}{\sqrt{2}} (V_x \pm i V_y)$$

$$T_0^{(1)} = V_z$$

$$T_{-1}^{(1)} = \frac{1}{\sqrt{2}} (V_x - i V_y)$$

とすればうまく V を作る事ができる。