

量子力学3第15回授業まとめ 201310860 佐藤 光輝至

① 角運動量の合成の総括

$$\frac{1}{2} \otimes \frac{1}{2} = 1 \oplus 0, \quad \frac{1}{2} \otimes 1 = \frac{1}{2} \oplus \frac{3}{2}, \quad 1 \otimes 1 = 2 \oplus 1 \oplus 0$$

積表現 (クロネッカー積)

$$\vec{J} = \vec{J}_1 + \vec{J}_2 \text{ において}$$

$$[J_i^\alpha, J_j^\beta] = \delta_{ij} i\hbar \varepsilon^{\alpha\beta\gamma} J_i^\gamma$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \vec{J}_i^2 |j_i, m_i\rangle = \hbar^2 j_i(j_i+1) |j_i, m_i\rangle \\ J_i^z |j_i, m_i\rangle = \hbar m_i |j_i, m_i\rangle \end{cases}$$

$$[J^\alpha, J^\beta] = i\hbar \varepsilon^{\alpha\beta\gamma} J^\gamma$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \vec{J}^2 |j, m\rangle = \hbar^2 j(j+1) |j, m\rangle \\ J^z |j, m\rangle = \hbar m |j, m\rangle \end{cases}$$

$$\underbrace{\vec{J}}_{\{|j, m\rangle\}} = \underbrace{\vec{J}_1}_{\{|j_1, m_1\rangle, |j_2, m_2\rangle\}} + \underbrace{\vec{J}_2}_{\{|j_1, m_1\rangle, |j_2, m_2\rangle\}}$$

↑ 基底変換 ↑

$$|j, m\rangle = \sum_{m_1, m_2} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \underbrace{\langle j_1, m_1, j_2, m_2 | j, m \rangle}_{\text{CG係数}}$$

|| (完全性)

$$|j_1, m_1, j_2, m_2\rangle = \sum_{j, m} |j, m\rangle \underbrace{\langle j, m | j_1, m_1, j_2, m_2 \rangle}_{\text{CG係数}}$$

|| (完全性)

$$\langle j_1, m_1, j_2, m_2 | j_1, m_1', j_2, m_2' \rangle = \langle j_1, m_1 | j_1, m_1' \rangle \langle j_2, m_2 | j_2, m_2' \rangle = \delta_{m_1, m_1'} \delta_{m_2, m_2'}$$

$$\langle j, m | j', m' \rangle = \delta_{jj'} \delta_{mm'}$$

⑩ 既約テンソル演算子 Irreducible tensor operator

球面調和関数 $Y_{\ell m}$ における関数 f をかけた L_z と L_{\pm} を作用させ

$$\begin{cases} J_z |j, m\rangle = \hbar m |j, m\rangle \\ J_{\pm} |j, m\rangle = \hbar \sqrt{(j \mp m)(j \pm m + 1)} |j, m \pm 1\rangle \end{cases}$$

を思っ出して

$$\begin{cases} L_z Y_{\ell m} = \hbar m Y_{\ell m} \\ L_{\pm} Y_{\ell m} = \hbar \sqrt{(\ell \mp m)(\ell \pm m + 1)} Y_{\ell, m \pm 1} \end{cases}$$

をゆす

$$\begin{aligned} L_z (Y_{\ell m} f) &= (L_z Y_{\ell m}) f + Y_{\ell m} (L_z f) \\ &= \hbar m Y_{\ell m} f + Y_{\ell m} (L_z f) \end{aligned}$$

$$\therefore [L_z, Y_{\ell m}] = \hbar m Y_{\ell m}$$

$$\begin{aligned} L_{\pm} (Y_{\ell m} f) &= (L_{\pm} Y_{\ell m}) f + Y_{\ell m} (L_{\pm} f) \\ &= \hbar \sqrt{(\ell \mp m)(\ell \pm m + 1)} Y_{\ell, m \pm 1} f + Y_{\ell m} (L_{\pm} f) \end{aligned}$$

$$\therefore [L_{\pm}, Y_{\ell m}] = \hbar \sqrt{(\ell \mp m)(\ell \pm m + 1)} Y_{\ell, m \pm 1}$$

今、 $\ell = 1$ とすると

$$[L_{\pm}, Y_{1m}] = \hbar \sqrt{(1 \mp m)(2 \pm m)} Y_{1, m \pm 1}$$

ゆす	$[L_+, Y_{11}] = 0$	$[L_-, Y_{11}] = \hbar \sqrt{2} Y_{10}$	*1
	$[L_+, Y_{10}] = \hbar \sqrt{2} Y_{11}$	$[L_-, Y_{10}] = \hbar \sqrt{2} Y_{1-1}$	
	$[L_+, Y_{1-1}] = \hbar \sqrt{2} Y_{10}$	$[L_-, Y_{1-1}] = 0$	

ここで、 $[J^a, J^b] = i\hbar \epsilon^{abc} J^c$ をみたす角運動量演算子について

$$\begin{aligned} [J_+, J_+] &= 0 & [J_-, J_+] &= -2\hbar J_z \\ [J_+, J_z] &= -\hbar J_+ & [J_-, J_z] &= \hbar J_- \\ [J_+, J_-] &= 2\hbar J_z & [J_-, J_-] &= 0 \end{aligned}$$

(*)2

(*)1 と (*)2 を比較することから、以下の対応関係が知られる。

$$Y_{11} \Leftrightarrow -\frac{1}{\sqrt{2}} J_+, \quad Y_{10} \Leftrightarrow J_z, \quad Y_{1-1} \Leftrightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} J_-$$

ここで、球面調和関数 $Y_{\ell m}$ を一般化する。 k を 0 以上の整数、 $T_{\ell}^{(k)}$ 、 $\ell = -k, -k+1, \dots, k-1, k$ という $2k+1$ 個の演算子を考える。

$$\begin{cases} [J_z, T_{\ell}^{(k)}] = \hbar \ell T_{\ell}^{(k)} \\ [J_{\pm}, T_{\ell}^{(k)}] = \hbar \sqrt{(k \mp \ell)(k \pm \ell + 1)} T_{\ell \pm 1}^{(k)} \end{cases}$$

上の関係式をみたす $T_{\ell}^{(k)}$ を既約テンソル演算子という。

($Y_{\ell m} \leftrightarrow T_{\ell}^{(k)}$, $\ell \leftrightarrow k$, $m \leftrightarrow \ell$ の対応がある)

以前、軌道角運動量演算子 L に対し、

$$[L_i, V_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} V_k$$

をみたす \vec{V} をベクトル演算子と言った。上の関係式は座標 \vec{r} と運動量 \vec{p} 、角運動量 J がみたすことは確認した。

$$\text{ここで、} \begin{cases} T_1^{(1)} = -\frac{1}{\sqrt{2}} (V_x + iV_y) \\ T_0^{(1)} = V_z \\ T_{-1}^{(1)} = \frac{1}{\sqrt{2}} (V_x - iV_y) \end{cases}$$

とすると、これは 1 階の既約テンソル演算子となる。